

บทที่ 3

เอสซีอาร์และการใช้งาน

เอสซีอาร์เป็นอุปกรณ์สารกึ่งตัวนำชนิดหนึ่งที่มีผู้รู้จักกันแพร่หลาย และสามารถที่นำมาใช้ประโยชน์กันอย่างกว้างขวางมาก โดยเฉพาะอย่างยิ่งในงานที่เกี่ยวข้องกับการจ่ายกำลังงานสูงๆ หรือ อิเล็กทรอนิกส์ในงานอุตสาหกรรม เอสซีอาร์ตัวแรกผลิตโดยบริษัทจีอี (GE) ในปี พ.ศ. 2500 โดยมีขนาดที่ทนกระแสได้สูงถึง 16 แอมป์และทนแรงดันได้สูงถึง 200 โวลต์ แต่เอสซีอาร์ในยุคแรกๆ มีราคาที่ยังแพงมากและไม่เป็นที่นิยมแพร่หลายมากนัก ต่อจากนั้นอีกไม่นานก็ได้มีบริษัทที่นำหน้าด้านสารกึ่งตัวนำอีกหลายบริษัทได้ทุ่มงบการลงทุนและทำการผลิตเอสซีอาร์ออกสู่ตลาด จนในปัจจุบันเอสซีอาร์มีขนาดทนกระแสได้สูงมากและราคาก็ลดลงอย่างมาก

ในปัจจุบันการประยุกต์เอสซีอาร์เป็นไปอย่างกว้างขวางและใช้งานใหม่ๆ ได้มาก การพัฒนาเป็นไปอย่างไม่หยุดยั้งจนเราสามารถนำเอาเอสซีอาร์ไปใช้ควบคุมการผลิตของอุตสาหกรรม เช่นการควบคุมมอเตอร์ การควบคุมแสงสว่าง ใช้แทนรีเลย์และนับวันเอสซีอาร์ยังมีราคาที่ถูกลง ทำให้การใช้งานก็ยิ่งกว้างขวางมากยิ่งขึ้น

ในบทนี้จะกล่าวถึง ไทริสเตอร์ โครงสร้างของเอสซีอาร์ หลักการทำงานของเอสซีอาร์ สภาวะการทำงานของเอสซีอาร์ วิธีการนำกระแสและหยุดนำกระแสของเอสซีอาร์ รายละเอียดของขั้วขั้วของเอสซีอาร์

3.1 ไทริสเตอร์

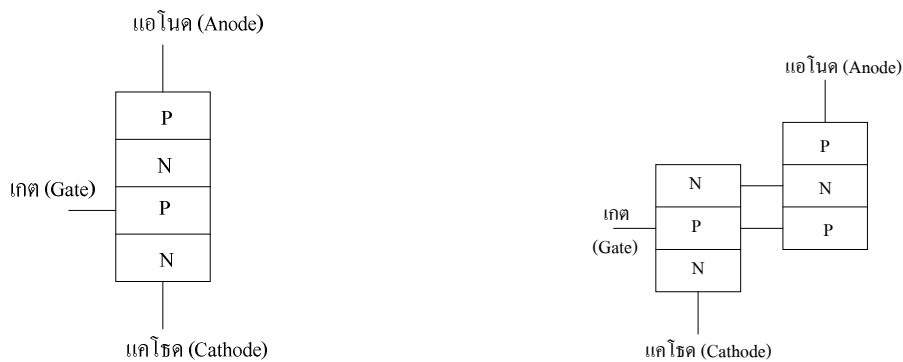
ไทริสเตอร์ เป็นชื่อของอุปกรณ์สารกึ่งตัวนำที่ทำหน้าที่เป็นสวิตช์ ON และ OFF ได้ โดยปกติโครงสร้างไทริสเตอร์จะประกอบไปด้วยสารกึ่งตัวนำที่เป็นรอยต่อ P-N-P-N ไทริสเตอร์อาจจะ มีขาต่อให้ใช้งานได้ตั้งแต่ 2 ขา 3 ขาและ 4 ขาและอาจจะเป็นชนิดที่นำกระแสในทิศทางเดียวหรือสองทิศทางก็ได้

ในบรรดาอุปกรณ์ที่อยู่ในจำพวกของไทริสเตอร์นั้น เอสซีอาร์อาจจะจะเป็นอุปกรณ์ที่มีผู้รู้จักกันดีมากที่สุด และเอสซีอาร์ก็เป็นอุปกรณ์ที่นำกระแสได้ทางเดียวเหมือนกับไดโอดแต่มีสามขา ขาที่เพิ่มมาจึงเป็นขาที่ควบคุมอีกขาหนึ่ง ไทริสเตอร์ยังประกอบด้วยอุปกรณ์อย่างอื่นอีกหลายอย่าง เช่น เกทเทรินออนสวิตช์ (Gate Turn on Switch) หรือใช้ตัวย่อว่า GTO โปรแกรมเมเบิลยูนิจันชันทรานซิสเตอร์ (Programmable Unijunction Transistor) หรือ PUT เป็นต้น

3.2 โครงสร้างของเอสซีอาร์

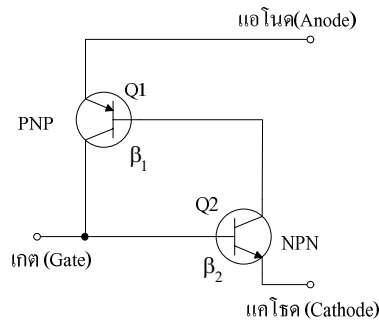
เอสซีอาร์เป็นสิ่งประดิษฐ์ที่ประกอบด้วยสารกึ่งตัวนำ 4 ชั้นและต่อขาออกมาได้เป็นขั้วได้สามขั้ว คือ ขาแอนโนด ขาแคโทด และขาเกต ดังภาพที่ 3.1 ก) การทำงานของเอสซีอาร์มีลักษณะที่คล้ายคลึงกับไดโอดที่มี 2 สถานะคือ สถานะนำกระแสและสถานะไม่นำกระแส

เมื่อทำการพิจารณาจากภาพที่ 3.1 ก) จะเห็นว่าจากลักษณะของโครงสร้าง PNPN สามารถแยกเอสซีอาร์ออกเป็นทรานซิสเตอร์ 2 ตัวได้ โดยทรานซิสเตอร์ตัวหนึ่งจะเป็นชนิด PNP และอีกชนิดเป็น NPN ดังแสดงในภาพที่ 3.1 ข) และถ้าเขียนวงจรทรานซิสเตอร์ทั้งสองที่ประกอบกันก็จะได้ดังภาพที่ 3.1 ค) ขั้วแอนโนดของเอสซีอาร์จะต่อกับสารชนิด P ที่อยู่ชั้นนอกสุด ขาแคโทดจะต่อกับสารชนิด N ที่อยู่ชั้นนอกสุดเช่นกัน ส่วนขาเกตจะต่อกับสารชนิด P ชั้นใน ถ้าดูตามวงจรสมบรูณ์แล้วขาแอนโนดก็คือ ขาอิมิตเตอร์ของทรานซิสเตอร์ชนิด PNP ขาแคโทดก็คือขาอิมิตเตอร์ของทรานซิสเตอร์ชนิด NPN และขาเกตของเอสซีอาร์ก็คือขาเบสของทรานซิสเตอร์ชนิด NPN ซึ่งต่ออยู่กับขาคอลเลคเตอร์ของทรานซิสเตอร์ชนิด PNP ส่วนขาคอลเลคเตอร์ของทรานซิสเตอร์ชนิด NPN ต่อเข้าขาเบสของทรานซิสเตอร์ PNP ลักษณะการต่อแบบนี้จะเป็นการกลับแบบบวกถ้าหากว่าให้ผลคูณของอัตราขยายกระแส β_1 และ β_2 ซึ่งเป็นอัตราขยายกระแสของ Q_1 และ Q_2 มีค่าที่มากกว่าหนึ่งแล้วจะทำให้การป้อนกลับอยู่ในลักษณะที่จะเพิ่มกระแสให้ทำงานมากขึ้นเรื่อยๆ เพราะเป็นการป้อนกลับแบบบวก แต่ถ้าหากให้ β_1 และ β_2 มีค่าที่น้อยกว่าหนึ่ง วงจรจะมีเสถียรภาพไม่เกิดการเปลี่ยนแปลงแต่อย่างใด

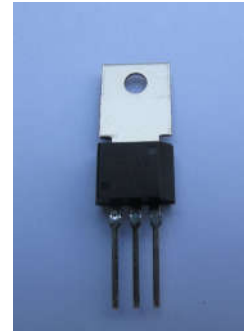


ก) แสดงโครงสร้างของเอสซีอาร์ชนิดพี

ข) โครงสร้างของเอสซีอาร์แทนด้วยทรานซิสเตอร์สองตัว



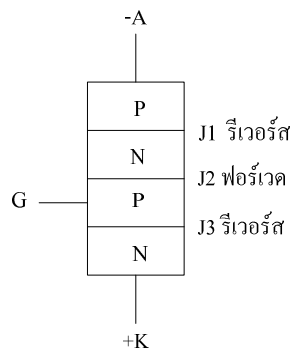
ค) แสดงวงจรสมมูลย์



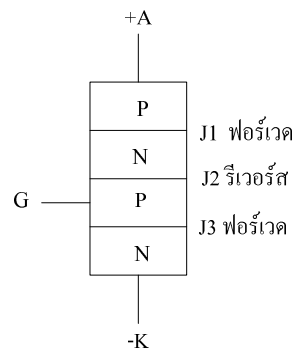
ง) เอสซีอาร์เบอร์ 2P4M

ภาพที่ 3.1 โครงสร้างของเอสซีอาร์และวงจรสมมูลย์ของเอสซีอาร์แทนด้วยทรานซิสเตอร์
ที่มา (ชาญวิทย์ หาญรินทร์, 2538, หน้า 55)

3.3 หลักการทำงานของเอสซีอาร์



ก) การไบแอสแบบรีเวอร์ส



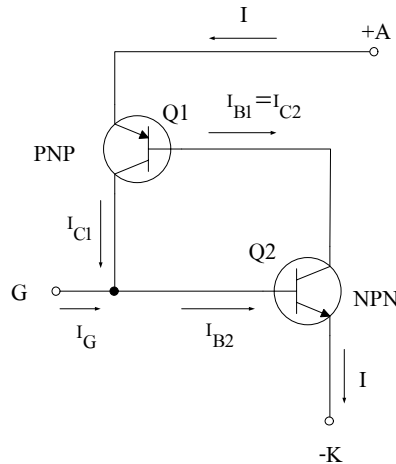
ข) การไบแอสแบบฟอว์เวด

ภาพที่ 3.2 การไบแอสของเอสซีอาร์

1. การไบแอสแบบรีเวอร์ส (Reverse Bias) คือ การป้อนศักย์ไฟฟ้าลบให้กับขั้วแอโนด และป้อนศักย์ไฟฟ้าบวกให้กับขั้วแคโทด เอสซีอาร์จะไม่มีการนำกระแสถึงแม้จะทำการป้อนสัญญาณควบคุมให้กับขาเกตก็ตาม (ชาญวิทย์ หาญรินทร์, 2538 : 57)

2. การไบแอสแบบฟอว์เวดไบแอส (Forward Bias) คือ การป้อนศักย์ไฟฟ้าบวกให้กับขั้วแอโนดและศักย์ไฟฟ้าลบให้กับขั้วแคโทด แต่เอสซีอาร์จะไม่นำกระแสจนกว่าขาเกตจะได้รับศักย์ไฟฟ้าบวกเมื่อเทียบกับขั้วแคโทด เอสซีอาร์ก็จะยอมนำกระแสและยอมให้กระแสไฟฟ้าไหลผ่าน

จากขั้วแอโนดไปยังขั้วแคโทด โดยมีต้องอาศัยกระแสที่เกิดขึ้นต่อไป (ชาญวิทย์ หาญรินทร์ , 2538 : 57)



ภาพที่ 3.3 แบบจำลองเอสซีอาร์ด้วยทรานซิสเตอร์

จากภาพที่ 3.3 ถ้าให้แรงดันที่แอโนดเป็นบวกเมื่อเทียบกับแคโทด และถ้าแรงดันที่เกตมีค่าเป็นลบจะทำให้เกิดการไบแอสกลับรอยต่อของทรานซิสเตอร์ Q2 เป็นผลทำให้ทรานซิสเตอร์ Q2 อยู่ในสภาวะไม่นำกระแส คือไม่มีกระแสไหลเข้าทางคอลเลคเตอร์ นอกจากกระแสรั่วไหลเท่านั้น ดังนั้นเอสซีอาร์ก็จะไม่มีกระแสไหลจากแอโนดไปยังแคโทดได้ ความต้านทานระหว่างแอโนดกับแคโทดจึงมีค่าที่สูงมาก ครึ่งถ้าให้แรงดันที่เกตมีค่าเป็นบวกหรือให้กระแสไหลเข้าทางขาเกตจะทำให้ทรานซิสเตอร์ Q2 นำกระแสเป็นเหตุให้กระแสคอลเลคเตอร์มีค่าสูงสุด และเนื่องจากกระแสคอลเลคเตอร์ของ Q2 เป็นกระแสเบสของ Q1 จึงเท่ากับว่าเป็นการทำให้ทรานซิสเตอร์ Q1 นั้นมีการนำกระแสด้วย เป็นผลทำให้กระแสที่ไหลมาจากแอโนดยังมีค่าที่มากขึ้น จึงทำให้กระแสเบสของ Q2 ก็เพิ่มขึ้นอีก ซึ่งก็เป็นการป้อนกลับแบบบวกทำให้กระแสไหลผ่านจากแอโนดมายังแคโทดเพิ่มขึ้นอย่างรวดเร็วและจะถูกจำกัดค่าโดยวงจรภายนอก ดังนั้นค่าความต้านทานระหว่างแอโนดกับแคโทดจึงมีค่าต่ำมาก

จะเห็นว่าเอสซีอาร์จะทำงานเมื่อมีกระแสทริกให้กับทรานซิสเตอร์ Q2 หลังจากที่ทริกแล้วกระแสจะไหลระหว่างแอโนดกับแคโทดตลอดเวลา และไม่จำเป็นที่จะต้องคงกระแสทริกไว้เพราะกระแสเบสของ Q2 สามารถมาจากกระแสคอลเลคเตอร์ของ Q2 ได้ การที่เอสซีอาร์จะทำงานได้จึงขึ้นอยู่กับขนาดของแรงดันไบแอส ระหว่างเกตกับแคโทดและแรงดันไบแอสตรงที่ขาแอโนดและ

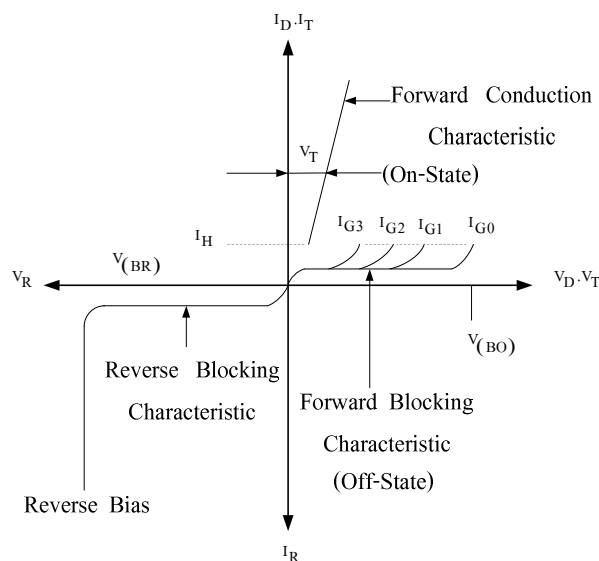
ขาแคโทด แรงดันที่ป้อนให้กับเอสซีอาร์จะต้องมีแวลเป็นบวกเมื่อเทียบกับขาแคโทด เท่านั้นที่ ทำให้เอสซีอาร์นำกระแสได้

3.4 สถานะการทำงานของเอสซีอาร์

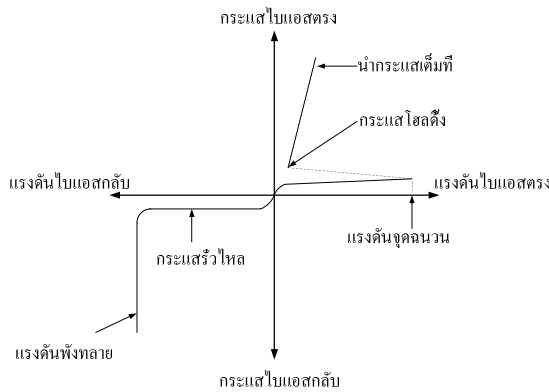
เอสซีอาร์สามารถที่จะแบ่งการทำงานได้ 3 สถานะคือ สถานะเอสซีอาร์ได้รับไบแอสแบบ รีเวอร์ส สถานะเอสซีอาร์ได้รับไบแอสแบบฟอร์เวิร์ด สถานะฟอร์เวิร์ดคอนดักชัน

1. สถานะ Reverse Blocking เอสซีอาร์ได้รับไบแอสแบบรีเวอร์ส (V_R) จะมีกระแสรั่วไหล (I_R) เพียงเล็กน้อยไหลจากขั้วแคโทดไปยังขั้วแอโนดเมื่อกระแสเกต ($I_G = 0$) กระแสรั่วไหลจะทำให้อุณหภูมิของรอยต่อสูงขึ้น ด้วยผลของอุณหภูมิเพิ่มขึ้นกระแสรั่วไหลจะสูงขึ้น ดังนั้นค่ากระแสสูงสุดภายใต้สถานะไบแอสแบบรีเวอร์สจะถูกกำหนดโดยบริษัทผู้ผลิตเพื่อจำกัดผลของความร้อนภายใน แต่อย่างไรก็ตามขณะไบแอสแบบรีเวอร์สไม่ควรมีการป้อนแรงดันระหว่างขาเกตและขาแคโทดเช่นเดียวกับไดโอดในช่วงไบแอสแบบรีเวอร์ส เมื่อป้อนแรงดันสูงขึ้นเรื่อยๆ จนถึงจุดรีเวอร์สเบรกดาวน์ (Reverse Break Down) กระแสก็จะไหลเพิ่มขึ้นอย่างรวดเร็วซึ่งสามารถทำให้เอสซีอาร์เสียหายได้ เนื่องมาจากอุณหภูมิตรงบริเวณรอยต่อสูงเกินค่าที่กำหนดดังภาพที่ 3.5

2. สถานะฟอร์เวิร์ด บล็อกกิ้ง (Forwards Blocking) หรือ ออฟ สเตท (Off State) เอสซีอาร์ได้รับไบแอสแบบฟอร์เวิร์ด (V_D) แต่บริเวณรอยต่อ J_2 ระหว่างสาร N_1 และ P_2 ยังคงเป็นไบแอสแบบรีเวอร์สไบแอส ดังนั้นกระแส (I_D) ที่ไหลระหว่างขั้วแอโนดและขั้วแคโทดจึงยังเป็นเพียงกระแสรั่วไหลเท่านั้นดังภาพที่ 3.4



ภาพที่ 3.4 กราฟคุณสมบัติของเอสซีอาร์



ภาพที่ 3.5 กราฟคุณสมบัติของเอสซีอาร์เมื่อยังไม่มีกรทรักด้วยกระแสเกต
ที่มา (ชาญวิทย์ หาญรินทร์, 2538, หน้า 60)

3. สภาวะฟอร์เวด คอนดัคชั่น (Forward Conduction) หรือ ออนสเตท (On-State) เมื่อเพิ่มค่าแรงดันไบแอสดแบบฟอร์เวดขึ้นไปจนกระแสสรว้าไหลเริ่มเพิ่มสูงขึ้น และเมื่อเพิ่มขึ้นอีกจนถึงจุดฟอร์เวดเบรกโอเวอร์โวลต์เดท (Forward Breakover Voltage) หรือ $V_{(BO)}$ แล้วกระแสก็จะเพิ่มขึ้นอย่างรวดเร็วและแรงดันที่ตกคร่อมขั้วแอโนดและแคโทดก็จะลดลงต่ำกว่า $V_{(BO)}$ เข้าสู่สภาวะฟอร์เวด คอนดัคชั่น (Forward Conduction) ซึ่งมีแรงดันตกคร่อมขณะนำกระแส (V_T) โดยเฉลี่ยประมาณ 1V-1.5V ดังภาพที่ 3.4

ขณะที่เอสซีอาร์เริ่มนำกระแสถ้าหากมีกระแสแอโนด (I_A) สูงกว่าค่ากระแสแลทชิ่ง (Latching Current : I_L) เอสซีอาร์ก็จะสามารถคงค้างสภาวะการทำงานต่อไปได้โดยมีต้องอาศัยกระแสเกตอีกต่อไป และเมื่อเอสซีอาร์นำกระแสเต็มที่แล้ว ถ้ากระแสแอโนดที่ถูกลดลงต่ำกว่ากระแสโฮลดิ้ง (Holding Current : I_H) แล้วเอสซีอาร์ก็จะหยุดนำกระแสดังภาพที่ 3.4

3.5 วิธีการนำกระแสและหยุดนำกระแสของเอสซีอาร์

3.5.1 การควบคุมให้เอสซีอาร์นำกระแสในขณะไบแอสดแบบฟอร์เวดสามารถทำได้ดังนี้

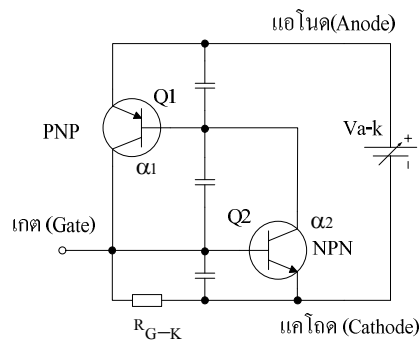
1. การป้อนกระแสเกต วิธีนี้เป็นที่นิยมในการควบคุมให้เอสซีอาร์นำกระแส เมื่อทำการป้อนศักย์ไฟฟ้าบวกให้กับขาเกตเทียบกับขั้วคาโอดแล้ว ซึ้นสารชนิดพีไทพ์ที่ขาเกตนั้นจะสูญเสียคุณลักษณะของสารชนิดพีไทพ์ และกระแสเกตยังมีมากเท่าไรค่าแรงดันเบรกโอเวอร์ทางฟอร์เวดก็จะลดลง เมื่อเอสซีอาร์นำกระแสเต็มที่กระแสเกตก็ไม่จำเป็นอีกต่อไป แต่อย่างไรก็ตามถ้าตัดกระแสเกตออกขณะเมื่อกระแสที่ไหลผ่านระหว่างขั้วแอโนดและขั้วแคโอดมีค่าต่ำกว่าจุดที่

เรียกว่ากระแสแลทซ์แล้ว เอสซีอาร์ก็จะไม่นำกระแสต่อไป ดังนั้นรูปคลื่นของสัญญาณที่ขาเกตควรมีความกว้างพอที่จะทำให้กระแสสูงกว่ากระแสแลทซ์เสียก่อน โดยทั่วไปกระแสแลทซ์จะสูงกว่ากระแสโฮลดีงอยู่ประมาณ 3 เท่า (ชาญวิทย์ หาญรินทร์, 2538 : 61)

2. การใช้แสง เอสซีอาร์แบบที่ใช้แสงเป็นตัวจุดชนวนที่มีชื่อเฉพาะที่ว่า แอลเอเอสซีอาร์ LASCR (Light Activated SCR) สร้างขึ้นโดยให้มีช่องโปร่งแสงเพื่อให้แสงลอดไปถึงสารที่เป็นขาเบสของทรานซิสเตอร์เอ็นพีเอ็น ด้วยคุณลักษณะรอยต่อพีเอ็นที่สามารถเกิดคู่ของอิเล็กตรอนและโฮลขึ้นได้เมื่อมีพลังงานแสงตกกระทบ เมื่อมีคู่ของอิเล็กตรอนและโฮลขึ้นจำนวนมากก็จะเกิดกระบวนการป้อนกลับค่าบวกและเปิดให้เอสซีอาร์นำกระแส

3. การใช้แรงดันไฟสูง ขณะที่เพิ่มศักย์ไบแอสแบบฟอร์เวดให้สูงขึ้นมากพอที่จะทำให้บริเวณรอยต่อเกิดเบรกดาวน์ (Breakdown) แล้วเอสซีอาร์จะเปลี่ยนไปยังสภาวะการนำกระแส โดยไม่ต้องมีกระแสเกตจึงเป็นสภาวะที่ควรหลีกเลี่ยง โดยทั่วไปแรงดันเบรกโอเวอร์ (Breakover Voltage) ทางฟอร์เวดจะมีค่ามากกว่าแรงดันเบรกดาวน์ทางรีเวอร์ส

4. การใช้ความร้อน จากภาพที่ 3.6 ถ้าอุณหภูมิเอสซีอาร์สูงจะมีกระแสรั่วไหลสูงขึ้นและทำให้ $\alpha_1 + \alpha_2$ เพิ่มขึ้นตามปฏิกิริยาลูกโซ่กระแสรั่วไหลอาจจะเพิ่มขึ้นเป็นสองเท่า เมื่ออุณหภูมิสูงขึ้น 80°C ดังนั้น $\alpha_1 + \alpha_2$ เข้าใกล้ 1 มากขึ้นทำให้เอสซีอาร์สามารถเข้าสู่สภาวะนำกระแสได้จึงเป็นสภาวะที่ควรหลีกเลี่ยงเมื่อ α_1, α_2 เท่ากับอัตราขยายกระแสของทรานซิสเตอร์



ภาพที่ 3.6 แบบจำลองทรานเซียนต์ของเอสซีอาร์

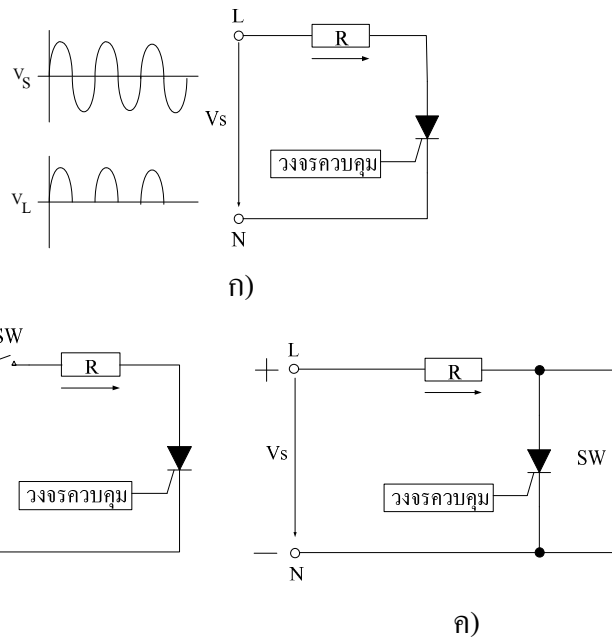
ที่มา (ชาญวิทย์ หาญรินทร์, 2538, หน้า 63)

3.5.2 วิธีการหยุดนำกระแสของเอสซีอาร์

เมื่อเอสซีอาร์อยู่ในสภาวะนำกระแสเต็มที่โดยมีกระแสแอนโอดสูงกว่ากระแสโฮลดีงแล้ว การตัดกระแสเกตออกจะไม่สามารถควบคุมให้เอสซีอาร์หยุดนำกระแสได้นั้นได้ การจะทำให้

เอสซีอาร์หยุดนำกระแสได้โดยการลดกระแสแอมโตน ให้มีค่าต่ำกว่ากระแสโฮลดี้ง เป็นเวลานานพอ เรียกว่าการหยุดนำกระแสหรือค่าคอมมิวเตชัน (Commutation) ซึ่งแบ่งได้เป็น 2 วิธีคือ

1. วิธีธรรมชาติ (Natural Commutation) ถ้าเอสซีอาร์ทำงานอยู่ในวงจรไฟสลับ กระแสจะลดลงสู่ศูนย์เมื่อครบครึ่ง ไซเคลบวกละได้รับแรงดันไบแอสแบบรีเวอร์สไบแอสในครึ่ง ไซเคลต่อมา เอสซีอาร์ก็จะหยุดนำกระแสได้เนื่องจากเป็นธรรมชาติของแหล่งจ่ายไฟสลับเรียกว่า เนทิวรัล คอมมิวเตชัน (Natural commutation) หรือไลน์คอมมิวเตชัน (Line Commutation) การที่ เอสซีอาร์จะถูกจุดจนวนให้นำกระแส ไซเคลบวกละดับภาพที่ 3.7 ก) แต่เมื่อเอสซีอาร์ทำงานอยู่ ในวงจรไฟกระแสตรง ทำให้เอสซีอาร์ได้รับไบแอสแบบฟอร์เวดตลอดเวลา การลดกระแสแอมโตน ลงต่ำกว่ากระแสโฮลดี้งจะทำโดยการโยกสวิตซ์ตัดวงจรออก ดังภาพที่ 3.7 ข) หรือแบ่งกระแสผ่าน วงจรขนานกับเอสซีอาร์ ดังภาพที่ 3.7 ค)

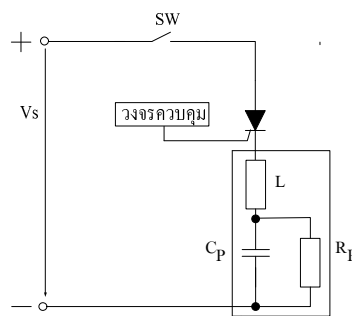


ภาพที่ 3.7 ก) รูปคลื่นและวงจรของไลน์คอมมิวเตชัน (Line Commutation)

ข) และ ค) แสดงการหยุดนำกระแสด้วยวิธีธรรมชาติ (Natural Commutation)

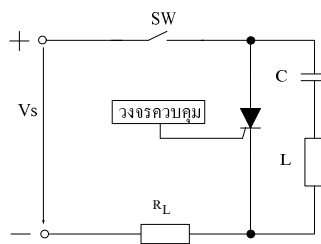
2. ใช้วิธีบังคับ (Forced Commutation) การควบคุมให้เอสซีอาร์หยุดนำกระแส โดยใช้อุปกรณ์ภายนอกที่มีได้เป็นทางไหลผ่านของกระแสไหลตามปกตินี้เรียกว่า ฟอร์ซคอมมิวเตชัน (Forced Commutation) ซึ่งจะสร้างแรงดันไบแอสให้แก่เอสซีอาร์ด้วยตัวเก็บประจุ วงจรอนุกรม LC หรือแหล่งจ่ายพัลส์จากภายนอกซึ่งแบ่งได้ดังนี้

1. การรีโซแนนซ์ของโหนดหรือ คลาสเอ (Class A Commutation) ถ้าส่วนประกอบของโหนดมีตัวเก็บประจุและตัวเหนี่ยวนำที่นำต่อกันแบบวงจรรอนุกรม การเกิดรีโซแนนซ์จะมีแรงดันตกคร่อมตัวเก็บประจุมีค่าที่สูงประมาณ 2 เท่าของแรงดันจากแหล่งจ่าย ไฟฟ้า ทำให้เอสซีอาร์ได้รับแรงดันไบแอสแบบรีเวอร์สก็จะหยุดนำกระแสได้ แต่การที่จะให้มีการเริ่มนำกระแสใหม่ จะต้องรอให้ประจุที่เก็บไว้ในตัวเก็บประจุหมดไปเสียก่อนดังภาพที่ 3.8



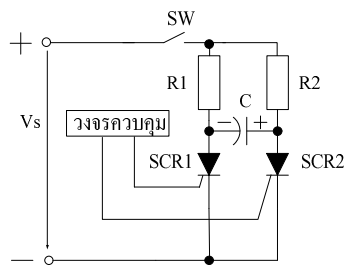
ภาพที่ 3.8 แสดงการหยุดนำกระแสด้วยการรีโซแนนซ์ของโหนด
ที่มา (ชาญวิทย์ หาญรินทร์, 2538, หน้า 65)

2. วงจรรอนุกรม LC ขนานกับเอสซีอาร์หรือคลาสบีคอมมิวเตชัน (Class B Commutation) ใช้วงจร LC ต่อขนานกับเอสซีอาร์ตามภาพที่ 3.9 ขณะเริ่มแรกป้อนแรงดันไฟฟ้าให้กับวงจรก่อน ตัวเก็บประจุจะเก็บประจุไว้เป็นบวก เมื่อเอสซีอาร์ถูกทำให้นำกระแสตัวเก็บประจุจะคายประจุผ่านเอสซีอาร์และตัวเหนี่ยวนำ ดังนั้นตัวเก็บประจุจะมีการเปลี่ยนขั้วต่อมา กระแสรีโซแนนซ์ก็จะเปลี่ยนทิศทางสวนกับกระแสโหนด เมื่อกระแสรีโซแนนซ์มากกว่ากระแสโหนดเอสซีอาร์ก็จะทำให้หยุดนำกระแสได้ ถ้าหากว่าโหนดมีค่าความต้านทานต่ำมาก ๆ กระแสรีโซแนนซ์จะมีการแยกไหลโดยผ่านโหนด จึงอาจทำให้มีกระแสรีโซแนนซ์ที่ผ่านเอสซีอาร์ไม่สามารถทำให้เอสซีอาร์หยุดนำกระแส



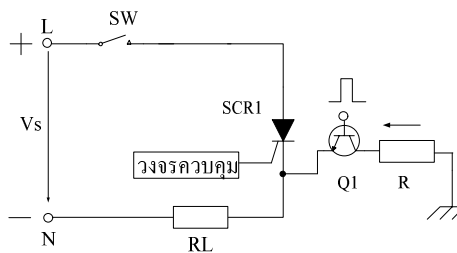
ภาพที่ 4.9 วงจรการหยุดนำกระแสด้วยการต่อวงจรรอนุกรม LC ขนานกับเอสซีอาร์

3. การต่อตัวเก็บประจุรุ่มระหว่างเอสซีอาร์ 2 ตัวหรือคลาสซีคอมมิวเตชั่น (Class C Commutation) เอสซีอาร์ทั้งสองตัวจะนำกระแสกันคนละช่วงเวลา ถ้าให้ SCR1 ทำงานก่อนตัวเก็บประจุจะมีประจุบวกอยู่ทางขวามือและถ้าจุดจนวนให้ SCR2 นำกระแสตัวเก็บประจุจะคายประจุออกมาทำให้ SCR1 หยุดนำกระแสและตัวเก็บประจุจะเปลี่ยนขั้ว เมื่อจุดจนวนให้ SCR1 นำกระแสการคายประจุของตัวเก็บประจุจะทำให้เอสซีอาร์หยุดนำกระแสดังภาพที่ 3.10



ภาพที่ 3.10 วงจรการหยุดนำกระแสด้วยการต่อตัวเก็บประจุรุ่มระหว่างเอสซีอาร์
ที่มา (ชาญวิทย์ หาญรินทร์, 2538, หน้า 67)

4. การให้แหล่งจ่ายพัลส์จากภายนอก ขณะที่เอสซีอาร์นำกระแสอยู่ถ้ามีการป้อนพัลส์เข้าขาเบสของทรานซิสเตอร์ก็จะมีกระแสไหลจาก V_1 ผ่านทรานซิสเตอร์สวนทางกับกระแสแอนโอดเอสซีอาร์ก็จะหยุดนำกระแสดังภาพที่ 3.11



ภาพที่ 3.11 วงจรการหยุดนำกระแสโดยใช้แหล่งจ่ายพัลส์จากภายนอก

3.6 รายละเอียดของขีดจำกัดของเอสซีอาร์

รายละเอียดของขีดจำกัดก็คือสเปคของเอสซีอาร์ โดยปกติแล้วการออกแบบวงจรเอสซีอาร์นั้นจะต้องคำนึงถึงขีดจำกัดเหล่านี้ เพราะขีดจำกัดเหล่านี้จะบอกถึงช่วงที่เอสซีอาร์ทำงานโดยไม่เกิดความเสียหาย ขีดจำกัดของเอสซีอาร์ที่สำคัญมีดังนี้

1. แรงดันพังขณะไบแอสตรง (Forward Breakdown Voltage) คือ แรงดันที่ป้อนขั้วบวกให้กับแอนโอดและลบให้กับแคโทด เอสซีอาร์จะนำกระแสได้และถ้าไม่มีตัวจำกัดกระแสจากภายนอกเอสซีอาร์ก็จะพังทันที การนำกระแสของเอสซีอาร์นี้ไม่ต้องมีการทริก สัญลักษณ์ที่ใช้แทนแรงดันพังนี้ใช้ BV_F หรือ V_{BO} ในการใช้งานเอสซีอาร์มักจะไม่ให้เอสซีอาร์นำกระแสด้วยการป้อนแรงดันนี้ เพราะจะเป็นการเสี่ยงต่อการเสียหายของเอสซีอาร์อยู่มาก ดังนั้นเมื่อใช้งานที่แหล่งจ่ายไฟสูงสุด 400 โวลต์ จะต้องให้แรงดันค่านี้มีค่าที่มากกว่า 400 โวลต์

2. แรงดันบล็อกกิ้งขณะไบแอสตรง (Forward Blocking Voltage) แรงดันบล็อกกิ้งขณะไบแอสตรง คือค่าแรงดันสูงสุดที่ตกคร่อมเอสซีอาร์ซึ่งไม่ทำให้มันนำกระแส เอสซีอาร์ที่มีแรงดันบล็อกกิ้งขณะไบแอสตรง 400 โวลต์แต่สูงกว่า 400 โวลต์ก็ได้ แต่ถ้าเอสซีอาร์มีค่าแรงดันไบแอสตรงจุดจนวน 400 โวลต์จะใช้กับแรงดันไฟได้สูงสุด 400 โวลต์ไม่ได้ สัญลักษณ์ที่ใช้จะเป็น $V_{EOM} \cdot V_{F(OFF)} \cdot V_{FX}$

3. กระแสไบแอสตรงสูงสุด (Maximum Forward Current) กระแสที่ไหลผ่านเอสซีอาร์ในขณะที่นำกระแสจะมีค่าที่แปรตามอุณหภูมิที่ขั้วต่อของเอสซีอาร์ โดยปกติกระแสนี้จะเป็นกระแสที่ทำให้รอยต่อเกิดความร้อนจนเอสซีอาร์พังได้ ดังนั้นในขณะที่ใช้งานจึงต้องเลือกค่ากระแสไบแอสตรงสูงสุดให้พอเหมาะ จากข้อแนะนำของผู้ผลิตได้กล่าวไว้ว่าถ้าให้กระแสใช้งานที่มีค่าเฉลี่ย 1 แอมแปร์จะต้องเลือกเอสซีอาร์ที่มีกระแสไบแอสตรงสูงสุดอย่างน้อย 1.75 แอมแปร์ และจะต้องมีแผ่นระบายความร้อนค่ากระแสนี้ใช้สัญลักษณ์ย่อว่า I_{FMAX}

4. กระแสจุดจนวนเกต (Gate Trigger Current) เป็นกระแสที่ใช้ในการทริกหรือจุดจนวนให้เอสซีอาร์ทำงาน โดยใช้สัญลักษณ์ย่อว่า $I_{GT(MIN)}$ ค่ากระแสนี้จะเปลี่ยนแปลงกับอุณหภูมิได้บ้าง

5. กระแสโฮลดิ้ง (Holding Current) เป็นค่ากระแสที่ใส่เข้าทางขาเกตเมื่อเทียบกับขาแคโทด แรงดันที่ให้เกิดนี้ถ้ามีค่าเท่ากับแรงดันจุดจนวน จะทำให้เอสซีอาร์นำกระแส ค่าแรงดันนี้ใช้สัญลักษณ์ย่อว่า I_H

6. แรงดันไบแอสกลับสูงสุด (Peak Reverse Voltage) โดยปกติถ้าทำการไบแอสกลับระหว่างขาแอนโอดและขาแคโทดจะทำให้เอสซีอาร์เหมือนกับไดโอดธรรมดาตัวหนึ่ง ดังนั้นถ้าหาก

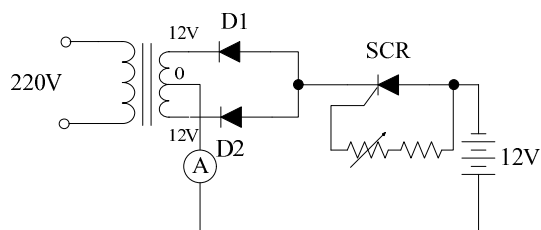
ให้แรงดันไบแอสกลับนี้สูงมากจนเกินไปแล้วเอสซีอาร์ก็จะพังเสียหายได้ สัญลักษณ์ที่ใช้แทนแรงดันไบแอสกลับสูงสุดคือ V_R

7. แรงดันไบแอสกลับสูงสุดที่เกิด (Gate Reverse Gate Voltage) ในสถานะที่เอสซีอาร์ได้รับไบแอสกลับจะทำให้เอสซีอาร์ไม่นำกระแส การที่เอสซีอาร์ไม่นำกระแสก็หมายความว่ายังไม่มีกรรทริกที่ขาเกตของเอสซีอาร์ ถ้าหากให้เกิดกับแคโทดมีแรงดันไบแอสกลับเอสซีอาร์จะมีแรงดันสูงสุดค่าหนึ่งที่ทำให้รอยต่อเกิดพัง ค่าแรงดันนี้เรียกว่าแรงดันไบแอสกลับสูงสุดที่เกิด ใช้สัญลักษณ์ย่อว่า V_{RGM}

8. กระแสเกตสูงสุด (Maximum Gate Current) ในการทริกให้เอสซีอาร์นำกระแส นั้นทำได้โดยการให้กระแสที่ขาเกตของเอสซีอาร์ ค่ากระแสจะมีขอบเขตจำกัดทางด้านค่าสูงสุด นั่นคือค่ากระแสสูงสุดที่ทำให้เอสซีอาร์พังได้สัญลักษณ์ที่ใช้คือ V_{Gmax}

3.7 การประยุกต์ใช้งาน

การนำเอาเอสซีอาร์มาใช้งานสามารถทำได้ทั้งในวงจรไฟตรงและไฟสลับ แต่ในตัวอย่างเป็นการเอสซีอาร์มาใช้ในวงจรไฟตรงดังภาพที่ 3.12 เป็นวงจรชาร์จแบตเตอรี่ โดยทำให้กำลังที่จ่ายให้กับวงจรหยุดจ่ายให้กับแบตเตอรี่เมื่อแบตเตอรี่ถูกชาร์จจนเต็ม หม้อแปลงที่ใช้จะเป็นแบบแปลงลงหรือที่เรียกว่าหม้อแปลงแบบสเตปดาวน์ (Step-down Transformer) โดยจ่ายแรงดันทุติยภูมิขนาด 28V ซึ่งทางด้านทุติยภูมิจะมีเซ็นเตอร์แท็ป ไดโอด D1 และ D2 จะต่อเป็นเรกติไฟเออร์แบบเต็มคลื่น



ภาพที่ 3.12 วงจรชาร์จแบตเตอรี่แบบหยุดชาร์จอัตโนมัติ

การทำงานเมื่อแบตเตอรี่ถูกชาร์จจนเต็มจะมีแรงดันตกคร่อม 14V หากแบตเตอรี่ถูกชาร์จเกินค่านี้อาจจะเสียหายได้ ซึ่งแรงดันในทางอุดมคติในการชาร์จแบตเตอรี่จะมีค่าที่ 13.8V ไดโอดที่สองตัวทำหน้าที่เปลี่ยนจากไฟสลับให้เป็นไปตรง กระแสที่ป้อนเข้าที่ขาเกตของเอสซีอาร์จะพิจารณาจากค่าความต้านทานที่ต่ออนุกรมที่ขาเกตในวงจรและผลต่างแรงดันระหว่างแหล่งจ่ายไฟกับแรงดัน

เทอร์มินัลของแบตเตอรี่ เมื่อแบตเตอรี่อยู่ในสภาวะโลว์ชาร์จผลต่างของแรงดันจะมากพอที่จะทำให้กระแสที่ไหลมายังขาเกตมากพอที่จะทำให้เอสซีอาร์ทำงาน เมื่อแบตเตอรี่เริ่มชาร์จประจุมากขึ้น กระแสที่ใช้ในการชาร์จจะค่อยๆ ลดลง และแรงดันที่เทอร์มินัลของแบตเตอรี่จะมีค่าที่เพิ่มขึ้น ทำให้ผลต่างระหว่างแหล่งจ่ายและแบตเตอรี่ลดลง กระแสที่ป้อนให้ขาเกตของเอสซีอาร์จึงลดลง หากค่าความต้านทานปรับค่าได้ซึ่งต่ออยู่กับขาเกตของเอสซีอาร์ถูกปรับค่าอย่างเหมาะสม จะทำให้กระแสที่ขาเกตลดต่ำกว่าค่าที่ทำให้เอสซีอาร์นำกระแสได้เมื่อแรงดันที่แบตเตอรี่มีขนาด 13.8V

3.8 สรุป

เอสซีอาร์จัดเป็นอุปกรณ์ที่จัดอยู่ในจำพวกกลุ่มไทรสเตอร์โดยลักษณะพิเศษอย่างหนึ่งของไทรสเตอร์ ก็เป็นอุปกรณ์ที่ให้กระแสได้สูงดังนั้นเอสซีอาร์จึงสามารถที่จะนำไปประยุกต์ใช้งานด้านอุตสาหกรรมได้ดี

เอสซีอาร์ประกอบด้วยชั้นสารกึ่งตัวนำสี่ชั้นที่มีรอยต่อสามรอยต่อ การทำงานของเอสซีอาร์จะเหมือนไดโอดที่ควบคุมการทำงานได้ นั่นคือในสภาวะที่ไม่มีการทริกกระแสเกตที่ขาเกตเอสซีอาร์จะไม่นำกระแสใดๆ ทั้งสิ้น แต่ถ้าหากทำการทริกหรือป้อนกระแสเกตเพียงเล็กน้อย เอสซีอาร์ก็สามารถนำกระแสได้ทำงาน เอสซีอาร์จะเหมือนไดโอดตัวหนึ่งที่น่ากระแสได้ทางเดียว การที่จะหยุดนำกระแสของเอสซีอาร์ได้ก็ต้องลดขนาดของกระแสลงเหลือเท่ากับกระแส โฮลดิ้ง หรือทำการเปลี่ยนทิศทางของแรงดันไบแอส

3.8 แบบฝึกหัดท้ายบท

1. ไทรสเตอร์คืออะไร
2. เอสซีอาร์มีโครงสร้างอย่างไร
3. การไบแอสเอสซีอาร์มีกี่แบบอะไรบ้าง
4. เอสซีอาร์สามารถแบ่งสภาวะการทำงานเป็นกี่สภาวะอะไรบ้าง
5. แรงดันพังขณะไบแอสตรง (Forward Breakdown Voltage) คืออะไร
6. กระแสโฮลดิ้ง (Holding Current) คือกระแสอะไร
7. กระแสไบแอสตรงสูงสุด (Maximum Forward Current) คือกระแสอะไร

